世界知的所有権機関 国際事務局 特許協力条約に基づいて公開された国際出願



(51) 国際特許分類6

B65D 43/02, 55/02, 85/38, 85/90, H01L 21/68

A1 (11) 国際公開番号

WO98/56676

(43) 国際公開日

1998年12月17日(17.12.98)

(21) 国際出願番号

PCT/JP97/02044

(22) 国際出願日

1997年6月13日(13.06.97)

(71) 出願人 (米国を除くすべての指定国について) 株式会社 柿崎製作所

(KAKIZAKI MANUFACTURING CO., LTD.)[JP/JP]

〒171 東京都豊島区西池袋1丁目18番2号 Tokyo, (JP)

(72) 発明者;および

(75) 発明者/出願人(米国についてのみ)

兵部行遠(HYOBU, Yukihiro)[JP/JP]

〒171 東京都豊島区西池袋1丁目18番2号

株式会社 柿崎製作所内 Tokyo, (JP)

(74) 代理人

弁理士 工藤宣幸(KUDOH, Nobuyuki)

〒171 東京都豊島区南池袋2丁目41番8号

池袋睦ビル2階 Tokyo, (JP)

(81) 指定国 JP, KR, SG, US, 欧州特許 (AT, BE, CH, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

添付公開書類

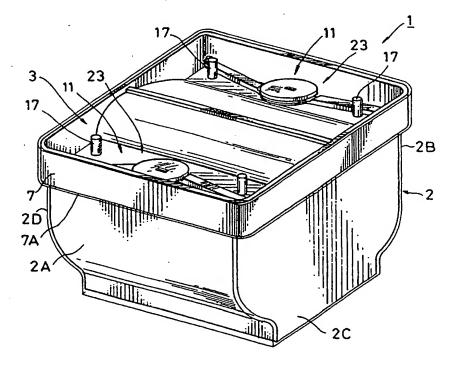
国際調査報告書

(54) Title: COVER-CARRYING THIN SHEET STORAGE CONTAINER

(54)発明の名称 蓋付き薄板収納容器

(57) Abstract

A cover-carrying thin sheet storage container (1) provided with a container body (2) in which a plurality of silicon wafers are held and supported, and a cover (3) removably fitted to the container body (2) and sealing the interior thereof. A magnetic force control member (11) for controlling a magnetic force between the container body (2) and cover (3) is also provided. The magnetic force control member (11) is provided with magnets (8, 22) respectively disposed in mutually opposed positions of the container body (2) and cover (3) and driving means (23) for moving the magnets (22). When the magnets (22) are aligned with the magnets (8) by the driving means (23), the magnets are attracted to each other to fix the cover (3) to the container body (2). When the magnets (22) are put out of alignment with the magnets (8), the cover (3) is released from the container body-fixing force, and becomes easily removable. The cover (3) is provided with a seal member (14) having a tongue (14A). This tongue (14A) seals the interior of the container body reliably, without causing the inner air pressure to increase. The magnets mentioned above may be replaced by coils (52) and magnetic members.



(57)要約

本発明は、シリコンウェハ4を複数枚収納支持する容器本体2と、容器本体2に着脱自在に取り付けられ内部を密封する蓋体3とを備えた蓋付き薄板収納容器1である。容器本体2と蓋体3の間で磁力を操作する磁力操作部11を備えている。この磁力操作部11は、容器本体2及び蓋体3の互いに対応する位置にそれぞれ設けられた磁石8、22と、磁石22を動かす駆動手段23とを備えている。駆動手段23で磁石22を磁石8に整合させると、互いに引き合って蓋体3を容器本体2に固定する。また、磁石22を磁石8からずらすと、蓋体3の固定が解除され、容易に取り外すことができる。蓋体3には、舌部14Aを有するシール部材14を備える。この舌部14Aで、内部気圧を上昇させずに、確実に内部をシールする。なお、前記磁石の変わりに、コイル52と磁性体を用いてもよい。

PCTに基づいて公開される国際出願のパンフレット第一頁に掲載されたPCT加盟国を同定するために使用されるコード(参考情報)

スリ・・テンカ リ・・ラア レベット リトアニア ルクトアニア ルクトウンア ラトマンア モナルドヴァ マグゲドニア ローゴスラヴィア セカ国 フィンランド フランス ガボン スロヴェニア スロヴァキア シエラ・レオネ アルバニア アルメニア オーストリア オーストラリア アゼルバイジャン ボズニア・ヘルツェゴビナ バルバドス ベルギー ĹŔ AM AT AU LLUVC MD GGGGGGGGGHU セネジンドーンステーニング SÑ 英国 グレナダ グルシア STOJM ΑZ BABB タジキスタン トルクメニスタン BE ベルキー ブルギナ・ファソ ブルガリア ベナン ブラジル ベラルーシ トルコ トリニダッド・トバゴ ウクライナ ウガンダ TR TT UA UG BG BJ BR BY ・ビサオ ML モシゴル MN リガンタ 米国 ベキスタン ヴィェトナム ユーゴースラビア ジンパブエ カナダ 中央アフリカ コンゴー AFGHIMNUYZEK DELNSTPEGPRZC MR MXNELOZLTOU スイスコートジボアール カメルーン中国 マノールウェー ノールウェー ニュー・ジーランド ポーランド キューバ キプロス ポルトガル チェック ロシアスーダン 型型 対サフスタン セントルシア リヒテンシュタイン スーダン スウェーデン シンガポール SD エストニアスペイン

明細書

蓋付き薄板収納容器

技術分野

この発明は、半導体製造用のシリコンウェハや、ハードメモリーディスク(磁気ディスク)、コンパクトディスク(CD)等の基体や、LCD用のガラス基板等の薄板を、複数枚同時に収納支持して、搬送や保管等を行う蓋付き薄板収納容器に関するものである。

背景技術

一般に、シリコンウエハ等の薄板は薄板収納容器(例えばウエハキャリア等)に収納されて取り扱われる。この薄板収納容器は、収納された複数枚の薄板を、一定間隔を置いて平行に配設された状態で支持し、これら複数枚の薄板を同時に取り扱う。

このような薄板収納容器の中には、簡易着脱型の蓋体が設けられているものがある。これは、薄板収納容器による薄板の搬送時等において、外部から塵埃等が進入して薄板の表面に付着するのを防止するためである。このため、前記蓋体は、薄板収納容器に固定されて、内部を密封する。この蓋体の固定手段としては、通常、収納容器と蓋体との間で互いに嵌合する係止爪及び嵌合穴によって構成される。

ところが、固定手段として係止爪及び嵌合穴を用いると、係止爪が嵌合穴に嵌合する際にこれらの間での摩擦によって塵埃等が発生し薄板の表面に付着してしまうことがあるという問題点がある。

本発明は以上の問題点に鑑みなされたもので、塵埃等の発生を抑えて確実に蓋体を取り付けることができる蓋付き薄板収納容器を提供することを目的とする。

発明の開示

本発明は、薄板を複数枚収納支持する容器本体と、この容器本体に着脱自在に

取り付けられ内部を密封する蓋体とを備えた蓋付き薄板収納容器において、前記容器本体と蓋体の間で磁力を操作する磁力操作部を備えて構成され、前記容器本体に取り付けられた蓋体を磁力によって固定することを特徴とする。

この発明により、磁力操作部が、蓋体と容器本体の間で互いに引き合う磁力を 発生させると、蓋体が容器本体に固定される。また、この互いに引き合う磁力を 解消するか、互いに反発し合う磁力を発生させると、蓋体の容器本体への固定が 解消される。これにより、容易に蓋体を取り外すことができる。

また、本発明は、前記磁力操作部を、前記容器本体及び蓋体の互いに対応する 位置にそれぞれ設けられた磁石、又は容器本体及び蓋体の互いに対応する位置の うち一方に設けられた磁石及び他方に設けられた磁性体と、これらのうちの一方 の磁石又は磁性体を動かす駆動手段とを備えて構成した。

これにより、前記駆動手段で一方の磁石又は磁性体を動かすと、前記容器本体と蓋体の間の磁力が変化する。磁石同士又は磁石と磁性体とを整合させると、蓋体と容器本体の間で互いに引き合う磁力を発生して、蓋体が容器本体に固定される。また、磁石同士又は磁石と磁性体とを互いにずらすと、互いに引き合う磁力が解消され、蓋体の容器本体への固定が解消される。これにより、容易に蓋体を取り外すことができる。

また、本発明は、前記磁力操作部を、容器本体及び蓋体の互いに対応する位置のうち一方に設けられたコイルと、他方に設けられた磁性体と、前記コイルに流す電流を制御する制御部とを備えて構成した。

これにより、前記制御部でコイルに流す電流を制御すると、このコイルと磁性体との間での磁力が変化する。このコイルによって磁性体との間で互いに引き合う磁力を発生させると、蓋体が容器本体に固定される。また、電流を止めて磁力を解消し、又は逆流させて互いに反発し合う磁力を発生させると、蓋体の容器本体への固定が解消される。これにより、容易に蓋体を取り外すことができる。

また、本発明は、薄板を複数枚収納支持する容器本体と、この容器本体の蓋体 収容部に着脱自在に取り付けられ容器本体の内部を密封する蓋体とを備えた蓋付 き薄板収納容器において、前記蓋体を、本体部と、この本体部を塞ぐ蓋板部と、 前記本体部のうち前記蓋板部への当接端部にその全周に亘って設けられたシール 部材とから構成した。さらに、前記シール部材を、前記本体部の当接端部から外方へ大きく張り出した舌部を有して構成した。この舌部は、前記蓋体の蓋板部と、前記容器本体のうち当該蓋板部への当接端部との間、又は前記本体部の当接端部の外側壁と前記容器本体の当接端部の内側壁との間に介在し、これらの間をシールする。このシール部材は、蓋体を容器本体に取り付ける際の最終段階で容器本体を密封する。即ち、蓋体が容器本体の蓋体収容部に収容される最終段階で、前記蓋板部と前記容器本体の当接端部との間、又は各当接端部の外側壁と内側壁との間をシールする。これにより、容器本体内の気圧が上昇するのを防止して、容器本体内を確実にシールすることができる。

図面の簡単な説明

図1は本発明に係る蓋付き薄板収納容器1(蓋板部13を取り外した状態)を示す斜視図である。図2は蓋体3の蓋板部13を取り外した状態の蓋付き薄板収納容器1を示す斜視図である。図3は本発明に係る蓋付き薄板収納容器1を示す正面図である。図4は磁力操作部11を示す平面図である。図5は容器本体2の蓋体収容部7に蓋体3が収容された状態を示す要部断面図である。図6は容器本体2に蓋体3を取り付けた状態の蓋付き薄板収納容器1を示す斜視図である。図7は容器本体2から蓋体3を取り外した状態の蓋付き薄板収納容器1を示す斜視図である。図7は容器本体2から蓋体3を取り外した状態の蓋付き薄板収納容器1を示す斜視図である。図8は第1の変形例を示す平面図である。図9は第2の変形例を示す正面図である。図10は第3の変形例を示す平面図である。図11は第4の変形例を示す要部断面図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、本発明の最良の実施形態について図面を参照しながら説明する。

本実施形態の蓋付き薄板収納容器1は、図2及び図3に示すように主に、薄板としてのシリコンウエハ4を複数枚収納支持する容器本体2と、この容器本体2 に着脱自在に取り付けられ内部を密封する蓋体3とから構成されている。

容器本体2は、両側壁2A, 2Bと、前端壁2Cと、後端壁2Dとから構成されている。この各壁2A, 2B, 2C, 2Dは、透明の合成樹脂で構成され、内

部に収納されたシリコンウエハ4が外部から認識できるようになっている。各端壁2C、2Dには、ロボットによる搬送の際にロボットのアーム(図示せず)が薄板収納容器1を掴む係止片(図示せず)や薄板収納容器1を所定位置に位置決めして設置するための位置決め手段(図示せず)等が設けられている。容器本体2の内部には、側部支持歯部(ティース)5A、5B及び底部支持歯部6A、6Bが設けられている。各支持歯部5A、5B、6A、6Bは、容器本体2内に収納される多数のシリコンウエハ4を1枚ずつ一定間隔を保って支持するためのもので、シリコンウエハ4がはまり込む溝部を多数設けて構成されている。各側部支持歯部5A、5Bは容器本体2内の両側壁2A、2Bの内側上部に、底部支持歯部6A、6Bは両側壁2A、2Bの内側下部にそれぞれ取り付けられて、シリコンウエハ4の側部及ぶ下部をそれぞれ支持するようになっている。各支持歯部5A、5B、6A、6Bは、着脱自在に取り付けられており、蓋付き薄板収納容器1の洗浄の際に取り外して効率的に洗浄できるようになっている。

容器本体2の上部には蓋体収容部7が設けられている。この蓋体収容部7は、 蓋体3がはまり込んで収容される部分で、容器本体2の上部を蓋体3と整合する 形状に拡大して形成されている。蓋体収容部7の拡径段部7Aには、図5に示す ように、その四隅の位置に磁石8が埋め込まれている。

蓋体3は、図1及び図5に示すように、内部に磁力操作部11を収納した本体部12と、この本体部12を塞ぐ蓋板部13と、本体部12のうち蓋板部13への当接端部(本体部12の上端部)12Aにその全周に亘って設けられたシール部材14(図5参照)とから構成されている。

本体部12は、容器本体2の蓋体収容部7に整合するように、四角形の浅い皿状に形成されている。この本体部12の底面は、図1及び図3に示すように、断面円弧状の隆起部15が設けられている。この隆起部15は、容器本体2内に収納されたシリコンウエハ4の上側を覆って支持するためのものである。隆起部15の中央部には、下方に開口した長溝15Aが設けられ、その内部にゴム等の弾性支持部材16が取り付けられている。この弾性支持部材16は、容器本体2内に収納された多数のシリコンウエハ4の上端部に当接して各シリコンウエハ4を固定支持するためのものである。本体部12内の四隅には、本体部12に蓋板部

13を固定するための支柱17が設けられている。

蓋板部13は、図5に示すように、本体部12よりも多少大きく形成され、本 体部12から外周に張り出した軒部13Aを有している。シール部材14は、本 体部12の当接端部12Aの内側面に貼り付けられている。このシール部材14 は、断面L字状に形成され、その先端部が舌部14Aとなっている。このシール 部材14は、その基端部が当接端部12Aの内側面に貼り付けられた状態で、そ の先端部である舌部14Aが当接端部12Aから外方へ大きく張り出して設けら れ、蓋板部13の軒部13Aの下側面に貼り付けられている。これにより、仮に 蓋体3の本体部12が容器本体2の蓋体収容部7に整合しない場合(即ち、本体 部12が蓋体収容部7よりも小さくて前後左右にずれる場合)でも、舌部14A が、蓋体収容部7の前記軒部13Aへの当接端部7Bと軒部13Aとの間で挟持 されて、容器本体2内が確実にシールされるようになっている。さらに、シール 部材14の取り付け位置のために、蓋体3が蓋体収容部7に完全に収納されてし まう直前まで密封されず、容器本体2の内部気圧が上昇するのを防止するように なっている。なお、シール部材14の材料としては、ポリエステル系エラストマ 一、シリコン系エラストマー、ポリオレフィン系エラストマー、ポリスチレン/ ポリオレフィンブロックポリマー系エラストマー及び合成ゴム等が用いられる。

蓋板部13の上側面には、図1に示すように、2つの長穴13Bが設けられている。この2つの長穴13Bは、ロボットのアーム先端部A(図6参照)が挿入されるための穴である。このアーム先端部Aは、長穴13Bに挿入されることで同時に磁力操作部11に嵌合し、45度回転されることで長穴13Bに係止すると共に磁力操作部11を駆動するようになっている。

前記容器本体2の上部と蓋体3の部分には磁力操作部11が設けられている。 この磁力操作部11は、容器本体2と蓋体3との間で磁力を操作して蓋体3を容 器本体2の蓋体収容部7に固定するためのもので、2つの磁石8,22と、各磁 石8,22のうち一方の磁石を動かす駆動手段23とから構成されている。

一方の磁石 8 は、前述したように、蓋体収容部 7 の拡径段部 7 A のうち四隅の位置にそれぞれ埋め込まれている。他方の磁石 2 2 は、蓋体 3 の本体部 1 2 内において駆動手段 2 3 に支持された状態で取り付けられている。

駆動手段23は、蓋体3の本体部12内において、2カ所にそれぞれ設けられ、磁石22を2つずつ支持するようになっている。この駆動手段23は、具体的には図4に示すように構成されている。図中の25は回転板である。この回転板25の中央位置には、ロボットのアーム先端部Aが嵌合する長穴25Aが設けられている。各回転板25は、その長穴25Aが蓋板部13の長穴13Bに整合する位置に取り付けられている。この回転板25は、一定間隔を置いて対向させた2枚の円盤から構成されている。26は回転板25に取り付けられたアームである。このアーム26は、その基端部が回転板25に回転可能に支持された状態で、その先端部に磁石22を支持している。これにより、回転板25がロボットのアーム先端部Aによって45度回転されると、図4及び図5中の仮想線で示すように、磁石22がαだけ移動して磁力が操作されるようになっている。即ち、各磁石22が磁石8に整合すると、これらが互いに吸着して蓋体3が容器本体2に固定されると共に、磁石22が磁石8に対してαだけずれると、吸着力が解消して蓋体3の容器本体2への固定が解除されるようになっている。

以上のように構成された蓋付き薄板収納容器 1 では、図 6 及び図 7 に示すようにして、蓋体 3 が自動的に着脱される。

蓋体3を取り外す場合には、図6のように、ロボットのアーム先端部Aが縦方向に支持されて蓋板部13の長穴13Bに挿入される。次いで、アーム先端部Aが45度回転されて長穴13Bに係止される。これと同時に、回転板25も45度回転されて、アーム26の先端の磁石22をαだけ移動される。これにより、磁石22が容器本体2側の磁石8と整合した状態からαだけずれて吸着力が解消され、蓋体3の容器本体2への固定状態が解除される。次いで、ロボットでアーム先端部Aが引かれ、図7に示すように、蓋体3が容器本体2から取り外される。

蓋体3を取り付ける場合には、前記動作と逆に、ロボットのアーム先端部Aで支持された蓋体3が容器本体2の蓋体収容部7に挿入され、アーム先端部Aが45度回転される。これにより、各磁石22が各磁石8と整合して互いに吸着され、蓋体3が容器本体2に固定される。

このとき、シール部材14は、蓋体3を容器本体2の蓋体収容部7へ収容する

際の最終段階で機能する。即ち、蓋体3を蓋体収容部7に収容し終わる時点で、シール部材14の舌部14Aが、蓋板部13の軒部13Aと蓋体収容部7の当接端部7Bとの間で挟持されて容器本体2内がシールされる。

以上のように、蓋体3を磁力によって容器本体2に固定するようにしたので、 蓋体3を容器本体2に固定する際に摺接する部分がなくなり、摩擦による塵埃等 の発生を確実に防止することができる。さらに、蓋体3の着脱に際しては、磁石 22をずらす等の手段によって磁力を操作するだけなので、蓋体3を容易に着脱 させることができると共に、確実に固定することができる。

また、容器本体2内のシールに際しては、蓋体3が蓋体収容部7へ挿入される 最終段階で、シール部材14の舌部14Aが、軒部13Aと当接端部7Bとの間 で挟持されて、容器本体2内がシールされるので、このシール後には蓋体3はほ とんど移動しない。このため、容器本体2内の気圧が蓋体3の取り付け時に上昇 することがなくなる。

また、舌部14Aが、前記軒部13Aと当接端部7Bとの間で挟持されることによって容器本体2内がシールされるため、蓋体3の本体部12が蓋体収容部7よりも小さくて、蓋体3が蓋体収容部7内で前後左右へずれるような場合にも、確実にシールすることができる。

なお、前記実施形態では、駆動手段23を2本のアーム26を用いて構成したが、図8に示すように、リンク機構を用いてもよい。この駆動手段23は、中央部に長穴31を設けた回転板32と、この回転板32の係止ピン32Aが長溝部34Aに嵌合して回転することで上下に平行移動される上下動リンク34と、基端部がこの上下動リンク34の両端にそれぞれ連結されると共に先端部に磁石22をそれぞれ支持する磁石支持リンク35とから構成されている。これによっても、前記実施形態同様の作用、効果を奏することができる。

また、磁力操作部11を図9に示すように構成してもよい。この磁力操作部1 1は、下側面に傘歯41を設けた回転板42と、この回転板42の傘歯41に左右からそれぞれ噛合する傘歯車43と、各傘歯車43から左右に演出する回転軸 4 4 と、この回転軸 4 4 の先端部に取り付けられた磁石 4 5 とから構成されている。この場合、回転板 4 2 がロボットのアーム先端部 A で 4 5 度回転されることで、各傘歯車 4 3 及び回転軸 4 4 を介して磁石 4 5 が 1 8 0 度回転されて、N極と S 極が逆転される。これにより、蓋体 3 が容器本体 2 側に固定されたり、固定が解除されたりする。これによっても、前記実施形態同様の効果を奏することができる。

また、前記実施形態及び前記各変形例では、磁力操作部11での磁力を操作する手段として磁石を用いたが、図10に示すように、磁石8、22の変わりにコイルを用いてもよい。即ち、磁力操作部51を、容器本体2の四隅に設けられた磁性体(図示せず)と、蓋体3の四隅(本体部12内のうち前記磁性体に対応する位置)にそれぞれ設けられたコイル52と、このコイル52に接続されると共に電流を供給する電源を内蔵してコイル52に流す電流を制御する制御部53と、回転板25の周囲に2つ設けられたセンサ54を備えて構成してもよい。この場合、回転板25が蓋体3を固定する方向に回動したことをセンサ54が検知すると、このセンサ54の検出結果に応じて制御部53が、コイル52に流す電流を制御することにより磁力を操作する。即ち、コイル52と磁性体が互いに引き合う方向に電流を流して、蓋体3を容器本体2に固定する。また、電流を停止又は逆流させることで、前記蓋体3の固定を解除して、ロボットで蓋体3を取り外す。なおここでは、コイル52等を蓋体3側に設けたが、取り付けスペースに余裕がある場合には、容器本体2側に設けてもよい。

また、前記実施形態及び各変形例では、磁力操作部11がロボットによって操作され、ロボットのアーム先端部Aで蓋体3を取り付け及び取り外しを行う場合を例に説明したが、磁力操作部11を手動で操作できるようにして、手動で蓋体3を取り付け及び取り外しする場合にも、前記同様の作用、効果を奏することができる。

また、前記実施形態では、シール部材14の舌部14Aを、軒部13Aと当接端部7Bとの間に挟むように設けたが、図11に示すように、舌部14Aを蓋体3の本体部12と蓋体収容部7との間に設けてもよい。即ち、本体部12が蓋体収容部7よりも小さくて、これらの間に舌部14Aがはいる隙間が生じるような

場合には、当接端部12Aの外側面に舌部14Aを貼り付ける。これにより、舌部14Aは、当接端部12Aの外側面に貼り付けられた状態で、蓋体収容部7の当接端部7Bの内側面に当接してこれらの間をシールする。これによっても、前記実施形態同様の作用、効果を奏することができる。

また、前記実施形態では、磁石8,22を四隅に4個ずつ設けたが、蓋付き薄板収納容器1の寸法や必要とする吸着力等を考慮して、2個、3個又は5個以上でもよい。また、磁石8,22の配設方向も、上下方向(図2中の上下方向)に限らず、左右方向でもよい。即ち、磁石8を蓋体収容部7の側壁に埋め込んで、磁力の方向が左右になるようにしてもよい。

前記実施形態では、容器本体2と蓋体3の両方に磁石8,22を用いたが、いずれか一方に鉄等の磁性体を用いてもよい。この場合も、前記同様の作用、効果を奏することができる。

産業上の利用可能性

以上のように、本発明に係る蓋付き薄板収納容器1は、塵埃等の発生を絶対的に抑制する必要のあるハードメモリーディスク(磁気ディスク)や、コンパクトディスク(CD)等の基体や、半導体製造用のシリコンウェハや、LCD用のガラス基板等のキャリアに用いて有用である。また、これ以外にも、蓋体3を容易に着脱してものの収納及び取り出しを容易に行うことができ、かつ塵埃等の発生を抑えて内部を確実に密封する必要のある容器として適している。

請求の範囲

1 薄板を複数枚収納支持する容器本体と、この容器本体に着脱自在に取り付けられ内部を密封する蓋体とを備えた蓋付き薄板収納容器において、

前記容器本体と蓋体の間で磁力を操作する磁力操作部を備え、前記容器本体に取り付けられた蓋体を磁力によって固定することを特徴とする蓋付き薄板収納容器。

2. 請求項1に記載の蓋付き薄板収納容器において、

前記磁力操作部が、前記容器本体及び蓋体の互いに対応する位置にそれぞれ設けられた磁石、又は容器本体及び蓋体の互いに対応する位置のうち一方に設けられた磁石及び他方に設けられた磁性体と、これらのうちの一方の磁石又は磁性体を動かす駆動手段とを備えて構成され、

前記駆動手段によって一方の磁石又は磁性体を動かすことにで磁力を操作して、蓋体を容器本体に対して固定し又は固定解除することを特徴とする蓋付き薄板収納容器。

3 請求項1に記載の蓋付き薄板収納容器において、

前記磁力操作部が、容器本体及び蓋体の互いに対応する位置のうち一方に設けられたコイルと、他方に設けられた磁性体と、前記コイルに流す電流を制御する制御部とを備えて構成され、

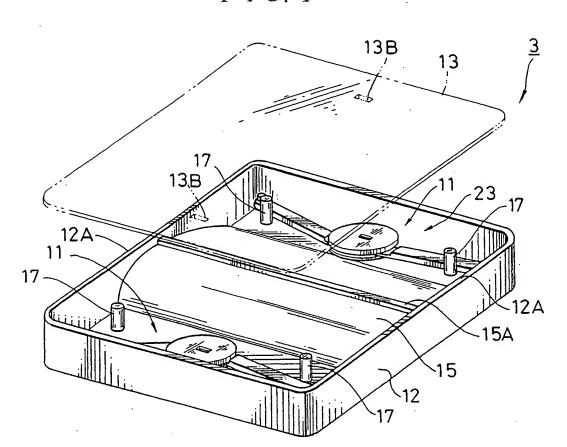
前記制御部によってコイルに流す電流を制御することで磁力を操作して、蓋体を容器本体に対して固定し又は固定解除することを特徴とする蓋付き薄板収納容器。

4. 薄板を複数枚収納支持する容器本体と、この容器本体の蓋体収容部に着脱 自在に取り付けられ容器本体の内部を密封する蓋体とを備えた蓋付き薄板収納容 器において、

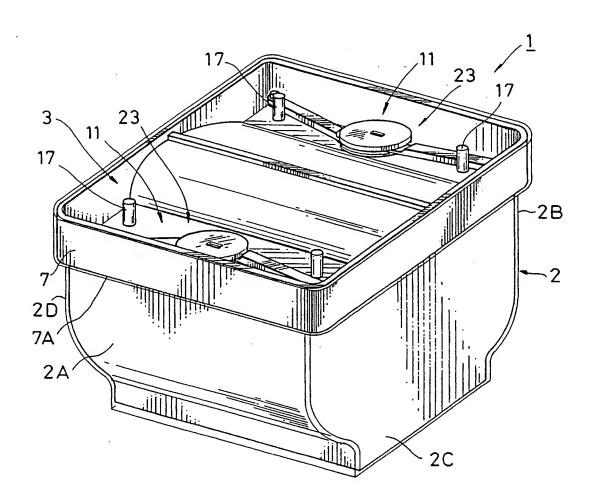
前記蓋体が、本体部と、この本体部を塞ぐ蓋板部と、前記本体部のうち前記蓋板部への当接端部にその全周に亘って設けられたシール部材とから構成され、前記シール部材が、前記本体部の当接端部から外方へ大きく張り出した舌部を有し、この舌部が、前記蓋体の蓋板部と、前記容器本体のうち当該蓋板部への当接端部

との間、又は前記本体部の当接端部の外側壁と前記容器本体の当接端部の内側壁 との間をシールすることを特徴とする蓋付き薄板収納容器。

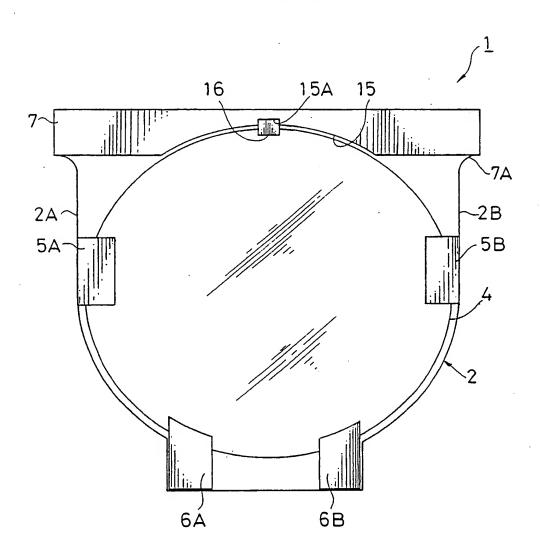
F I G. 1



F I G. 2



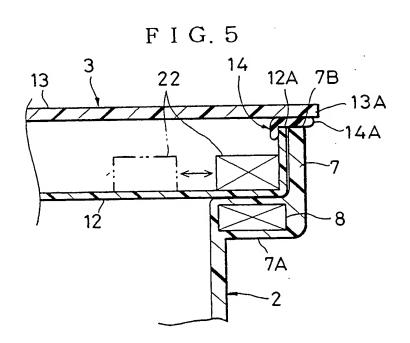
F I G. 3



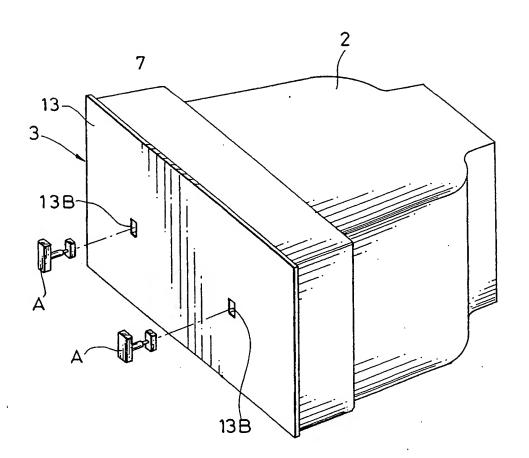
F I G. 4

25 23 11

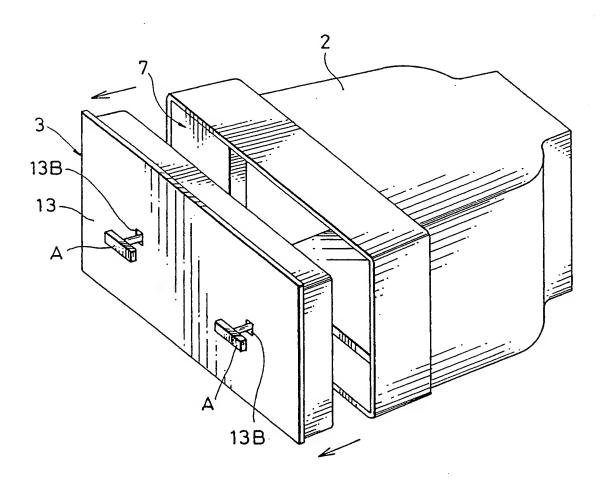
26 26 22



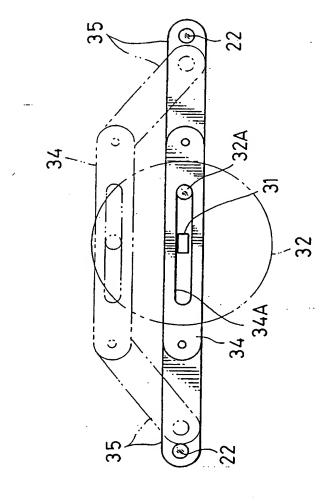
F I G. 6



F I G. 7

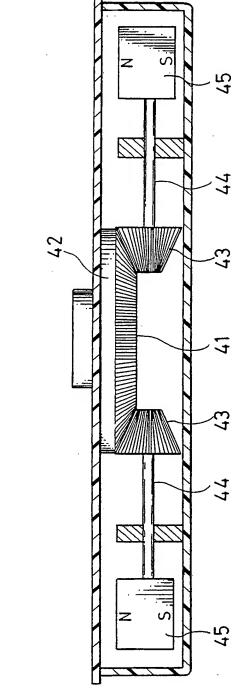


F I G. 8



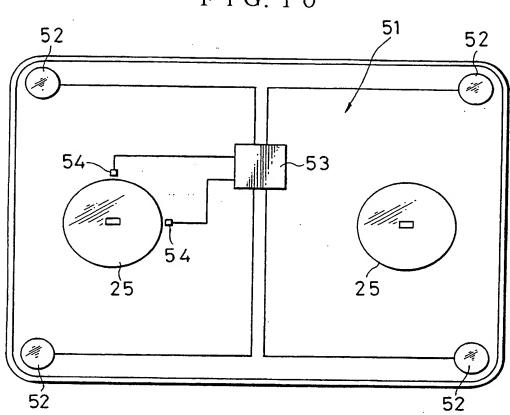
.

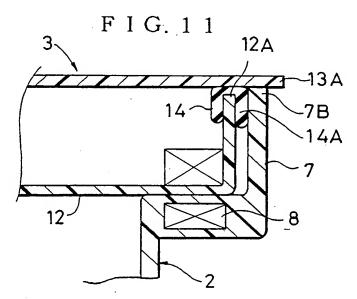
F I G. 9



Ī

F I G. 1 0





INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP97/02044

CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

Int. C16 B65D43/02, B65D55/02, B65D85/38, B65D85/90, H01L21/68

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

B65D43/02, B65D55/02, B65D85/38, B65D85/90, H01L21/68

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1920 - 1997 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971 - 1997

Jitsuyo Shinan Koho Kokai Jitsuyo Shinan Koho Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994 1997

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Х, Ү	JP, 3-215960, A (Ebara Corp.), September 20, 1991 (20. 09. 91) (Family: none)	1, 3 2
Х, Y	JP, 6-183467, A (Ebara Corp.), July 5, 1994 (05. 07. 94) (Family: none)	1, 3
Х, Y	JP, 6-27954, Y (Sony Corp.), July 27, 1994 (27. 07. 94) (Family: none)	1 2
Х, Y	JP, 60-160539, U (Sony Corp.), October 25, 1985 (25. 10. 85)(Family: none)	1 2
Х, Ү	JP, 63-131948, U (NEC Kyushu Co., Ltd.), August 29, 1988 (29. 08. 88) (Family: none)	1 2
Y	JP, 1-96860, U (Seiko Epson Corp.), June 27, 1989 (27. 06. 89) (Family: none)	2
A	JP, 9-45759, A (Mitsubishi Materials Corp.), February 14, 1997 (14. 02. 97) (Family: none)	4

X Further documents are listed in the continuation of Box C.		See patent family annex.
--	--	--------------------------

- Special categories of cited documents:
- document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- earlier document but published on or after the international filing date
- "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other
- document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed
- "T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
- "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
- "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
- "&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search Date of mailing of the international search report September 17, 1997 (17. 09. 97) September 2, 1997 (02. 09. 97)

Name and mailing address of the ISA/

Japanese Patent Office Facsimile No.

Authorized officer

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP97/02044

C (Continue	(Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT			
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.		
A	JP, 1-85292, U (Toshiba Corp.), June 6, 1989 (06. 06. 89) (Family: none)	4		
A	JP, 62-87442, U (NEC IC Miconsystem K.K.), June 4, 1987 (04. 06. 87) (Family: none)	1 - 4		
:		1 1 1 1 1		
ě				
=				
	*			

発明の属する分野の分類(国際特許分類(IPC))

Int. Cl. B65D43/02, B65D55/02, B65D85/38, B65D85/90, H01L21/68

調査を行った分野

Ą

調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC))

Int. C1. B65D43/02、B65D55/02、B65D85/38、B65D85/90、H01L21/68

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報

1920~1997年

日本国公開実用新案公報 1971~1997年

日本国登録実用新案公報 1994~1997年

国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語)

LC. 関連すると認められる文献

C. Policy		
引用文献の		関連する
カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
Χ,	JP, 3-215960, A (株式会社荏原製作所)	1, 3
Y	20.9月.1991(20.09.91)(ファミリーなし)	2
x,	JP, 6-183467, A (株式会社荏原製作所)	1, 3
Y	5. 7月. 1994 (05. 07. 94) (ファミリーなし)	2
x,	JP, 6-27954, Y (ソニー株式会社)	1
Y	27. 7月. 1994 (27. 07. 94) (ファミリーなし)	2
x,	JP, 60-160539, U (ソニー株式会社)	1
Y	25.10月.1985 (25.10.85) (ファミリーなし)	2
·		
i		i

区欄の続きにも文献が列挙されている。

□ パテントファミリーに関する別紙を参照。

- * 引用文献のカテゴリー
- 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す
- 「E」先行文献ではあるが、国際出願日以後に公表されたも
- 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 文献(理由を付す)
- 「〇」口頭による開示、使用、展示等に言及する文献
- 「P」国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

- の日の後に公表された文献
- 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって て出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理 論の理解のために引用するもの
- 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの
- 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに よって進歩性がないと考えられるもの
- 「&」同一パテントファミリー文献

17.09,97 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 02.09.97 9 2 5 7 特許庁審査官(権限のある職員) 3 E 国際調査機関の名称及びあて先 日本国特許庁(ISA/JP) 加藤 昌人 郵便番号100 電話番号 03-3581-1101 内線 3346 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

国際調査報告

(続き). 用文献の	関連すると認められる文献	関連する
用又畝の テゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
Χ,	JP, 63-131948, U (九州日本電気株式会社) 29.8月.1988(29.08.88) (ファミリーなし)	$\begin{vmatrix} 1 \\ 2 \end{vmatrix}$
Y		
Υ	JP, 1-96860, U(セイコーエプソン株式会社)	2
	27. 6月. 1989 (27. 06. 89) (ファミリーなし)	
A	JP,9-45759,A(三菱マテリアルシリコン株式会社)	4
•-	14. 2月. 1997 (14. 02. 97) (ファミリーなし)	
٨	JP, 1-85292, U (株式会社東芝)	4
A	06.6月.1989(06.06.89)(ファミリーなし)	
	 JP, 62-87442, U (日本電気アイシーマイコンシステム株式会社)	1 – 4
A	19, 62-87442, 0 (日本電気) インーマイコンンスプログログログログログログログログログログログログログログログログログログログ	
		1
		1
	·	
		·
		-
	•	
		1

様式PCT/ISA/210 (第2ページの続き) (1992年7月)